PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2000-050274

(43)Date of publication of application : 18.02.2000

(51)Int.Cl.

7/30 HO4N 1/415 HO4N

(21)Application number: 11-127360

(71)Applicant : SARNOFF CORP

(22)Date of filing:

07.05.1999

(72)Inventor: DINEI ALFONSO FERREIRA

FLORENSIO

(30)Priority

Priority number: 98 84632

Priority date: 07.05.1998

Priority country: US

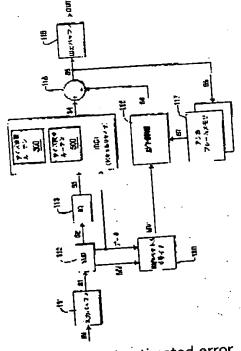
98 160790

25.09.1998

US

(54) METHOD AND DEVICE FOR CHANGING SIZE OF IMAGE FRAME INCLUDING FIELD MODE CODING

PROBLEM TO BE SOLVED: To properly change the size of an image, including a field mode coding DCT coefficient by rationalizing is part a DCT coefficient through the inverse discrete cosine conversion IDCT processing of a decoder and applying the pixel area correction to an image frame having its changed size. SOLUTION: A variable length decoder 112 generates a constant length bit stream, including a quantization estimated error DCT coefficient which is inputted to an IDCT module as a bit stream S3, consisting of an estimated error DCT coefficient that is quantized into a standard form by an IQ: 113. The IDCT module has an IDCT that is slightly different from a standard matrix and processes a DCT coefficient block by means of a matrix, which is selected so as to vertically shift a sample changed in size by a half pixel with regard to the field mode coding. Then the IDCT module omits the parts related to every block of



the DCT coefficient to perform an IDCT operation and generates a bit stream S4, where an image size including a pixel-based estimated error, is reduced.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2000 Japanese Patent Office

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-50274 🗸 (P2000-50274A)

(43)公開日 平成12年2月18日(2000.2.18)

(51) Int.Cl.7

識別記号

FΙ

テーマコート*(参考)

7/30 H04N 1/415 H04N

Z

1/415

7/133

審査論求 未請求 請求項の数1 OL 外国語出願 (全 44 頁)

(21)出願番号

特顯平11-127360

(22)出顧日

平成11年5月7日(1999.5.7)

(31)優先権主張番号 60/084632

(32) 優先日

平成10年5月7日(1998.5.7)

(33)優先権主張国

米国(US)

(31)優先権主張番号 09/160790

(32)優先日

平成10年9月25日(1998.9.25)

(33)優先権主張国

米国(US)

(71)出願人 597079016

サーノフ コーポレイション .

アメリカ合衆国、ニュージャージー州

08543, プリンストン シーエヌ 5300,

ワシントン ロード 201

(72)発明者 ディネイ アフォンソ フェレイラ フロ

ーレンシオ

アメリカ合衆国, ニュー ジャージー

州, プレインズボロ, ハンターズ グ

レン ドライヴ 2509

(74)代理人 100094318

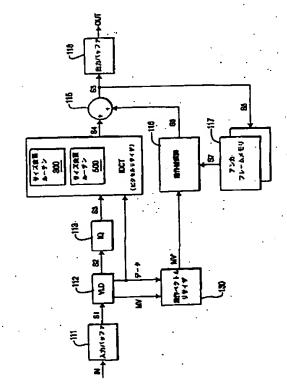
弁理士 山田 行一 (外1名)

(54) 【発明の名称】 フィールドモード符号化を含む画像フレームのサイズ変更のための方法及び装置

(57) 【要約】

【課題】雕散変換(DCT)領域圧縮によってサイズ縮 小された参照画像情報フレームを生成するMPEG的デ コーダにより復号化されたビデオ情報ストリームへ付与 される情報アーチファクトを低減する方法(300;5 00)及び装置(100)を提供する。

【解決手段】参照画像情報フレームに対してなされる圧 縮の度合と、参照画像情報フレームを符号化しているフ ィールドモードの有無とに応じ、複数の所定のDCT係 数マトリックスの1つを応答的に選択する。



【特許請求の範囲】

0 🖚 🛴 📆

【請求項1】 第1の解像度を有するピクセルブロックを代表可能な離散コサイン変換(DCT)係数ブロックを含む圧縮された画像ストリームを復号化するシステムにおいて、

DCT係数プロックをサイズ変更 (312) するステップであって、このサイズ変更されたDCT係数プロックが第2の解像度を有するピクセルプロックを代表可能なステップと、

この第2の解像度を有するピクセルブロックを生成すべく、逆離散ニサイン変換(IDCT)により、前記サイズ変更されたDCT係数プロックを変換(335)するステップであって、該変換するステップが、前記DCT係数プロックの符号化モードに応じて適合されるDCTベース関数を用いるステップと、を備える方法。

【請求項2】 前記DCTベース関数が、更に前記第1 の解像度と第2の解像度との間の関係に応じて適合され る請求項1に記載の方法。

【請求項3】 前記変換するステップが、フィールドモードDCT情報から得られたピクセル領域情報をフレームモードDCT情報から得られたピクセル情報に適切にアライメントさせる請求項1に記載の方法。

【請求項4】 前記変換するステップが、

前記DCT係数プロックを含むDCT係数プロックのフレームが単一の符号化モードに従って符号化されたか判定(315)するステップと、

前記DCT係数ブコックのフレームが単一の符号化モードに従って符号化されている場合には、

DCTベース関数のデフォルトの組を用い(320)、 前記DCT係数プロックのフレームが単一の符号化モー ドに従って符号化されていない場合であって、

前記DCT符号化モードがフィールドモード符号化モードを含んで前記DCT係数プロックがボトムフィールドピクセルプロックを表すときは、前記デフォルトの組のDCTベース関数を用い、

前記DCT符号化モードがフレームモード符号化モード を含むときは、DCTベース関数の修正された組を用い (335)、

前記DCT符号化モードがフィールドモード符号化モードを含んで前記DCT係数プロックがトップフィールドピクセルブロックを表すときは、前記修正された組のDCTベース関数を用いるステップと、を含む請求項1に記載の方法。

【請求項5】 前記デフォルトの組のDCTベース関数が第1のマトリックスで表され、

前記デフォルトの組のDCTベース関数をサプサンプリングして得られる前記DCTベース関数の組が第2のマトリックスで表され、

前記第2の解像度を有する前記ピクセルプロックの垂直 シフトを行うために該第2のマトリックスを選択する請 求項4に記載の方法。

【請求項6】 前記第2の解像度が前記第1の解像度の 1/4であり、

前記第2の解像度を有する前記ピクセルブロックの、前記第1の解像度に関する、3/2画素(ペル)垂直シフトを行うために、前記第2のマトリックスを選択する請求項5に記載の方法。

【請求項7】 前記第2の解像度は前記第1の解像度の 1/2であり、

前記第2の解像度を有する前記ピクセルブロックの、前記第1の解像度に関する、ハーフペル垂直シフトを行うために、前記第2のマトリックスを選択する請求項5に記載の方法。

【請求項8】 前記変換するステップが、

前記DCT係数プロックがフレームモード符号化モード 又はフィールドモード符号化モードに従って符号化され ているか判定(525)するステップと、

前記DCT係数プロックが前記フレームモード符号化モードに従って符号化されている場合には、

DCTベース関数のデフォルトの組を用いて前記IDC Tを実行し(520)、

前記DCT係数プロックが前記フィールドモード符号化 モードに従って符号化されている場合であって、

前記DCT係数プロックがトップフィールドピクセルブロックを表しているときは、DCTベース関数の第1の修正された組を用いて、前記IDCTを実行し(545)

前記DCT係数プロックがボトムフィールドピクセルブロックを表しているときは、DCTベース関数の第2の修正された組を用いて、前記IDCTを実行する(540)ステップと、を含む請求項1に記載の方法。

【請求項9】 前記第1の修正された組のDCTベース 関数が、前記デフォルトの組のDCTベース関数に、該 デフォルトの組のDCTベース関数をサブサンプリング して得られるDCTベース関数の第1の組を乗算したも のを含み、

前記第2の修正された組のDCTベース関数が、前記デフォルトの組のDCTベース関数に、このデフォルトの組のDCTベース関数をサブサンプリングして得られるDCTベース関数の第2の組を乗算したものを含む、請求項8に記載の方法。

【請求項10】 第1の解像度を有するピクセルブロックを代表可能な離散コサイン変換 (DCT) 係数ブロックを含む圧縮された画像ストリーム (S1) を復号化するシステムにおいて、

逆雕散コサイン変換(IDCT) プロセッサ(114)

この I D C T プロセッサが D C T 係数 ブロックをサイズ変更 (300;500) して第2の解像度を有するピクセルブロックを代表可能なサイズ変更されたD C T 係

数プロックを生成し、

前記IDCTプロセッサが、前記DCT係数プロックの 符号化モードに応じ適合させたDCTベース関数を用い る逆離散コサイン変換(I DCT)により、前記サイズ 変更されたDCT係数プロックを変換して前記第2の解 像度を有する前記ピクセルブロックを生成する装置。

【請求項11】 前記IDCTプロセッサが、

前記DCT係数プロックを含むDCT係数プロックのフ シームが単一の符号化モードに従って符号化されたか判 定し、

前記DCT係数プロックのフレームが単一の符号化モー ドに従って符号化されている場合は、

前記IDCTプロセッサがDCTベース関数のデフォル トの組を用い、

前記DCT係数プロックのフレームが単一の符号化モー ドに従って符号化されていない場合であって、

前記DCT符号化モードがフィールドモード符号化モー ドからなり、前記DCT係数プロックがポトムフィール ドピクセルプロックを表しているときは、前記IDCT プロセッサが前記デフォルトの組のDCTベース関数を 用い、

前記DCT符号化モードがフレームモード符号化モード からなるときは、前記 I D C T プロセッサが D C T ベー ス関数の修正された組を用い、

前記DCT符号化モードがフィールドモード符号化モー ドを含み、前記DCT係数プロックがトップフィールド ピクセルブロックを表しているときは、前記IDCTプ ロセッサが前記修正された組のDCTベース関数を用い る、請求項10に記載の装置。

【発明の詳細な説明】

【0001】本出願は1998年5月7日に出願された 米国仮出願第60/084,632号(代理人一覽表 (docket) 番 号12755P)の利益を主張する。

【0002】本発明は、一般に、通信システムに関し、 特に、MPEG的ビデオデコーダ等の情報ストリームデ コーダにおけるフィールドモード符号化を含む画像フレ ームのサイズ変更のための方法及び装置に関する。

[0003]

【発明の背景】幾つかの通信システムでは、送信される データを圧縮して、利用可能なバンド幅をより有効に使 用している。例えば、動画専門家グループ(MPEG: MovingPictures Experts Group) はデジタルデータ供給 システムに関する幾つかの規格を発表している。その第 1は、MPEG-1として知られるもので、ISO/I EC規格11172に関し、本明細書に援用されている。第 2は、MPEG-2として知られるもので、ISO/I EC規格13818に関し、本明細書に援用されている。圧 縮されたデジタルビデオシステムが高度テレビジョンシ ステム委員会 (ATSC: Advanced Television System s Committee) デジタルテレビジョン規格書 (digital t

elevision standard document) A/53に説明されて おり、本明細書に援用されている。

【0004】前記接用した規格には、レングス固定若し くはレングス可変なデジタル通信システムを用いるビデ オ、オーディオ、その他の情報の圧縮及び供給に好適な データ処理及び操作技術が説明されている。とりわけ、 前記援用した規格並びに他の「MPEG的(MPEG-lik e) 」規格及び技術は、例えば、(ランレングス符号化、 ホフマン (Huffman) 符号化等の) フレーム内符号化技 術及び(前後予測符号化、動き補償等の)フレーム間符 号化技術を用いてビデオ情報の圧縮を行う。特に、ビデ オ処理システムの場合、MPEG及びMPEG的ビデオ 処理システムは、ビデオフレームの予測に基づく圧縮符 号化を、フレーム内及び/又はフレーム間動き補償符号 化により、或いはこれによらずに行うことを特徴とす る。

【0005】画像情報を圧縮(即ち、サイズ変更(resiz e)) して、比較的解像度の低い表示装置を利用するシス テムのデコーダ処理資源を低減し、或いはデコーダアン カフレームのメモリ条件を引き下げることは知られてい る。例えば、8×8ブロックのDCT係数をMPEG的 デコーダで受ける場合には、DCT係数の低位の4×4 ブロックのみを考慮し(即ち、高位の3つの4×4ブロ ックを省き)、アンカフレーム情報として格納用に4× 4ピクセルブロックを計算することが知られている。

【0006】残念なことに、フィールドモード符号化D CT係数を含む画像をサイズ変更するための現技術は、 特に画像がフレームモード及びフィールドモード双方の DCT係数を含む場合はまだ適切な結果を与えてくれな い。そこで、当該技術分野のこれらの問題その他に向け られた方法及び装置を提供することが望まれている。

[0007]

【発明の概要】本発明は、例えば、原画像プレームから サイズ変更された画像フレームを生成するMPEG的デ コーダ内で、逆離散コサイン変換(IDCT:inverse d iscrete cosine transform) 処理に際し、フィールドモ ード符号化ビデオ情報ストリームに付与されるフェーズ 誤差偽像等の情報アーチファクト (artifacts)を低減す る方法及び装置である。つまり、本発明は、少なくとも IDCT処理間に使用されるDCT係数の一部を適正化 して、原画像フレームを構成するDCT領域情報のID CT処理間にサイズ変更された画像フレームにピクセル 領域補正を行う。

[0008]

【実施形態の詳細な説明】以下、本発明の説明を、ビデ オデコーダについて行い、例示的に、圧縮されたビデオ 情報ストリームINを受信し符号化してビデオアウトプ ットストリームOUTを生成するMPEG-2ビデオ復 号化システムを説明する。しかしながら、DVB、MP EG-1,MPEG-2、その他の情報ストリームに適 合するシステムを含む任意なビデオ処理システムに本発明が適用可能なことは、当業者にとって明らかであろう。本発明は、特に、MPEG-2ビデオ復号化システム等のフレームモード予測マクロブロック及びフィールドモード予測マクロブロックを両方用いる任意なシステムに対し特に好適である。

【0009】図2(a)は、フレームモードで符号化したオリジナルピクセルプロックのサンプルと、このオリジナルピクセルブロックを4:1にサイズ変更して得られたピクセルブロックをスーパインポーズしたサンプルとの相対的配置をグラフ表示している。図2(a)は、特に、フレーム符号化した8×8プロックのオリジナルピクセルサンプルを示したものであり、各オリジナルピクセルブロックは「x」で表した。8×8ピクセルブロックの4:1サイズ変更(即ち圧縮)ヴァージョンかロックの4:1サイズ変更(即ち圧縮)ヴァージョンかロックの4:1サイズ変更(カージョンがロックにスーパーインポーズした、各サイズ変更ブロックのサンプルを「*」で表した。

【0010】サイズ変更したピクセルブロックは、元の 8×8ピクセルブロックを8×8雕散コサイン変換(D CT:discrete cosine transform) に従って処理するこ とにより得られ、これは8×8DCT係数プロックを生 成する。元の8×8ピクセルブロックの下位空間周波を 表す4×4DCT係数ブロックを除く全てのDCT係数 を省略(即ち、無視)して、残る4×4DCT係数プロ ックに逆DCTを行い、前記サイズ変更した4×4ピク セルプロックを生成する。このDCT領域をサイズ変更 する技術は、図2(a)に示すようなフレームモードで 符号化したマクロブロックのみからなるビデオフレーム に対して、良好に働く。なお、省略されたDCT係数ブ ロックからサイズ変更されたピクセルプロックを生成す るためにIDCTを用いる際、これを二次元IDCT (即ち、2DN×NIDCT)として、或いは2つの一次 元IDCTとして行う(即ち、N個の各行に対して1DN -ポイントIDCTを計算し、次いで得られた各列に対 してID N-ポイントIDCTを計算する)ことも可能な 点に注意しなくてはならない。

【0011】図2(b)は、フレームモードでの符号化とフィールドモードでの符号化とが混在するオリジナルピクセルブロックのサンプルと、このオリジナルピクセルブロックを4:1にサイズ変更して得られたピクセルブロックを重ねたサンプルとの相対的配置をグラフ表示している。図2(b)は、特に、16×16ブロックのオリジナルピクセルサンプルを示し、サンプルの「左」半分(即ち、最も左寄りの2つの8×8マクロブロック)がフレームモードで符号化され、一方、サンプルの「右」半分(即ち、最も右寄りの2つの8×8マクロブロック)がフィールドモードで符号化されている。フレームモードで符号化されたオリジナルサンプルを各々「x」で表し、フィールドモードで符号化されたオリジ

ナルサンブルのうちトップフィールドに関係したものを各々「z」で表し、フィールドモードで符号化されたオリジナルサンブルのうちボトムフィールドに関係したものを各々「z」で表す。

【0012】この16×16ピクセルブロックを図2 (a) に関し前述したDCT領域サイズ変更方法により 処理して、サイズ変更された8×8ピクセルブロックを 得ると、これには正しく配置されたピクセルサンプルと 正しく配置されていないピクセルサンプルとが含まれ る。特に、サイズ変更されたサンプルのうちフレームモ ードで符号化されたピクセルブコックに関係するもの (各々「*」で表す。) は、そのオリジナルサンブル (各々「x」で表す。) に対し適正に配置されている。 しかしながら、サイズ変更されたサンプルのうちフィー ルドモードで符号化されたピクセルプロックに関係する もの(トップフィールドについては各々「甲」で表し、 ボトムフィールドについては各々「●」で表す。)は、 そのオリジナルサンプル(各々トップフィールドについ ては「z」で表し、ボトムフィールドについては「y」 で表す。)に対し適正に配置されていない。また、サイ · ズ変更された左右のブロックが正しくアライメント(ali gn)されていない(即ち、「*」サンプルが「Ψ」及び 「●」サンプルと同列になっていない)。この誤差は、 フレームモードで符号化されたオリジナルピクセルの場 合1つの行によってのみ上下に分離されるのに対し、フ ィールドモードで符号化された特定なフィールド内のオ リジナルサンプルが2つの行によって上下に分離される ことによる。このため、DCT領域のサイズ変更処理で は、ハーフペル誤差(半画素の誤差:half pel (picture element) error) が生じる。

【0013】なお、フィールドモードで符号化されたマクロプロックのみを含む画像の場合、画像全体にわたりハーフペル製差が一定となり、このハーフペル製差はそれほど目立たない点に留意されたい。しかしながら、

(図2 (b) に示すように) 単一の画像にフレームモードとフィールドモードを混在させて符号化したマクロブロックが存在する場合、ハーフペル誤差は極めて顕著となる。しかも、その画像がフィールドとフレームとのマクロブロックを併せ持つ場合には、全画像をポストフィルタリングして上述の歪みを補正することができない。

【0014】図1は本発明に係るMPEG的デコーダ100の実施形態を示す。特に、図1のデコーダ100は圧縮されたビデオ情報ストリームのINを受信し復号化して、ビデオアウトプットストリームOUTを生成する。このビデオアウトプットストリームOUTは、例えば、表示装置(図示せず)内のディスプレイドライバ回路への結合に適している。

【0015】MPEG的デコーダ100は、入力パッファメモリモジュール111と、可変レングスデコーダ (VLD:variable length decoder) モジュール112 と、逆量子化(I Q:inverse quantizer)モジュール113と、逆離散コサイン変換(I D C T:inverse discrete cosine transform)モジュール114と、加算機 (summer) 115と、動き補償モジュール116と、出力パッファモジュール118と、アンカフレームメモリモジュール117と、動きベクトル(MV:motionvector)リサイザ(resizer)130とからなる。

【0016】入力パッファメモリモジュール111は圧 縮されたビデオストリームINを受信する。当該ビデオ ストリームは、一例としては可変シングスに符号化され たビットストリームで、代表的には例えば、伝送デマル チプレクサ/デコーダ回路(図示せず)から出力された 高画質テレビジョン信号(HDTV:high definitionte levision signal) 若しくは標準画質テレビジョン信号 (SDTV:standarddefinition television signal) である。入力パッファメモリモジュール111はこの受 信した圧縮ビデオストリームINを一時的に格納し、そ の間に可変レングスデコーダモジュール112は、その ビデオデータを受け取って処理するための準備が整う。 このVLD112は、入力バッファメモリモジュール1 11のデータ出力に接続された入力を有し、例えば、デ ータストリームS1として、格納された前記可変レング ス符号化ビデオデータを検索する。

【0017】VLD112は検索したデータを復号化して定レングスピットストリームS2を生成する。この定レングスピットストリームS2は量子化された予測誤差DCT係数を含み、IQモジュール113に結合される。VLD112は更に動ベクトルストリームMVを生成し、これは動きベクトルリサイザ130へ結合され、またプロック情報ストリームDATAを生成し、これは動きベクトルリサイザ130とIDCTモジュール114とに結合される。。

【0018】IQモジュール113は定レングスピットストリームS2に逆量子化演算を行って、標準フォームに量子化された予測誤差DCT係数からなるピットストリームS3を生成する。

【0019】IDCTモジュール114はピットストリームS3に逆離散コサイン変換演算を行って、ピクセル別の予測誤差からなる画像サイズの減縮されたピットストリームS4を生成する。大切な点として、IDCTはブロック別に作用し、ピットストリームS3中の情報により示される画像のサイズを減縮する。このサイズを減縮は、IDCT演算の実行に先立ち、DCT係数ののよびに関係した部分を捨て去って(即ち、省いて多数プロックに関係したでは、IDCTが、標準マトリックスを用いて、例えば、タスと若干異なるマトリックスを用いて、例えば、8ックスは、フィールドモード符号化に関与してサイズ変更

されたサンブルにハーフベルの垂直シフトを行わせるように選ぶ。図5について後述される本発明の他の実施形態では、IDCTが、標準マトリックスと若干異なる複数のマトリックスのうちの1つ以上のマトリックスを用いて、例えば、8×8DCT係数ブロックを処理する。用いるマトリックスは、フィールドモード符号化に関与してサイズ変更されたサンブルに、例えば、トップフィールドとボトムフィールドとのいずれが処理されているかに応じ所定の垂直シフトを行わせるように選定し使用する。

【0020】加算機115は、画像サイズの減縮されたピクセル別予測誤差ストリームS4を、動き補償モジュール116で生成された動き補償予測ピクセル値ストリームS6に加算する。従って、加算機115の出力は、例示的実施形態では、再構成されたピクセル値からなる減縮サイズのピデオストリームS5である。この加算機115により生成された減縮サイズビデオストリームS5は、アンカフレームメモリ117と出力パッファモジュール118とに結合される。

【0021】アンカフレームメモリモジュール117は 圧縮されたビデオストリームS5を受信し格納する。有 利なことに、このアンカフレームメモリモジュール11 7のサイズは使用された圧縮比に応じた分だけ滅縮でき る。

【0022】動きベクトルリサイザ130は、前記VLD112から動きベクトルストリームMVとプロック情報ストリームDATAとを受信する。動きベクトルストリームMVは動きベクトル情報からなり、これを動き補償モジュール116が用い、アンカフレームメモリモジュールに格納された画像情報に基づいて個別のマクロブロックを予測する。しかしながら、アンカフレームメモリモジュール116で変倍されているので、この変倍されたピクセル情報を用いてマクロブロックの予測を行うには、動きベクトルのデータも変倍する必要がある。この変倍された動きベクトルMVが、経路MV′を介して、動き補償モジュール116に結合されている。

【0023】動き補償モジュール116は、メモリモジュール117に格納した圧縮された(即ち、変倍された)画像情報に信号路S7を介しアクセスし、また変倍された動きベクトルMV'にアクセスして、変倍された予測マクロブロックを生成する。つまり、動き補償モジュール116は、1つ以上の格納されたアンカフレーム(例えば、加算機115の出力に現れるビデオ信号中の最近の「フレーム若しくはPフレームについて発生する解像度の落ちたピクセルブロック)、並びに動きベクトルリサイザ130から受信した動きベクトルMV'を用いて、変倍された予測でクロブロックの各一に対する値を算定する。

【0024】図3は図1のMPEG的デコーダでの使用に適した逆雕散コサイン変換ルーチンを実行する方法の流れ図を示す。図3の方法300は、例えば、図1のMPEG的デコーダのIDCTモジュール116での使用に適している。

【0025】このIDCTルーチン300は、ステップ 305から入ってステップ310へ進み、ここでピクセ ルブロックを代表可能なDCT係数を、例えば、図1の IDCTモジュール116から受け取る。ルーチン30 0は次いでステップ312へ進み、ここでは、受け取っ たピクセルブコックを代表可能なDCT係数が、前記代 表されるピクセルプロックを含む画像若しくは画像に対 してなされるサイズ変更若しくは変倍に応じて、省かれ る。例えば、受け取ったDCT係数が8×8ピクセルブ ロックを代表可能な8×8DCT係数プロックからな り、サイズ変更された画像若しくは画像が元の画像若し くは画像の解像度の1/4になる(即ち、垂直及び水平 情報が各々1/2に滅縮される)とすれば、下位の垂直 及び水平空間周波情報を表すその4×4DCT係数の 「サブブロック(sub-block)」を除き、受け取ったDC T係数が総て省かれる。ルーチン300は次いでステッ プ315へ進む。

【0026】ステップ315では、受け取ったDCT係

【0029】IDCT変換はマトリックスの乗算として 表現できる点に注意を払う必要がある。例えば、Xを信 号XのDCT変換とし、DをそのDCT変換に用いられ たDCT係数マトリックスとし、D'をその逆数とすれ

[0030]

 $X = D' \times D$ (式1) $x = D \times D'$ (式2)

ば、次の数学的関係が成立する。

【0031】従って、ステップ320では(4×4DC T係数マトリックスの場合)、省かれたDCT係数プロック(X)にマトリックスDを事前乗算(pre-multiplied)し、マトリックスDの逆数(即ち、D')を事後乗算(post-multiplied)して、4×4ピクセルプロック(x)が生成され、これが減縮された画像サイズのピットストリームS4として、例えば、加算器115に結合される。ルーチン300は次いでステップ310へ進み、そこで次のDCT係数プロックを受け取る。

【0032】ステップ325では、ステップ310で受け取った特定の「混在モード」DCT係数ブロックがフレームモードで符号化したDCT係数ブロックを有するか問いかけがなされる。ステップ315での質問への回答が否定的であれば、ルーチン300はステップ330

数が「混在モード(mixed mode)」のDCT符号化方式により符号化されていたのか問いかけがなされる。つまり、受け取ったDCT係数により代表可能なピクセルブロックがフレームモードとフィールドモードとを併用するDCT符号化により符号化された画像若しくは画像の一部であるのか判定すべく質問される。ステップ315での質問への回答が否定的(即ち、フレームモードのみかフィールドモードのみ)であれば、ルーチン300はステップ320へ進む。ステップ315での質問への回答が消定的(即ち、フレームモード及びフィールドモードが混在した符号化)であれば、ルーチン300はステップ325へ進む。

【0027】ステップ320で、ルーチン300は、省かれたDCT係数のIDCTを実行し、これは受け取ったDCT係数により代表可能なピクセルプロックのサイズと、この代表ピクセルプロックを含む画像若しくは画像に対してなされるサイズ変更とについて標準的なDCTベースの関数(例えば、係数マトリックスで定義されたもの)により行われる。表1は、4×4DCT係数プロックにIDCT演算を行って4×4ピクセルブロックを生成するのため使用に適したIDCT係数マトリックスを示す。

[0028]

 0. 5000
 0. 2706

 -0. 5000
 -0. 6533

 -0. 5000
 0. 2706

表 1

へ進む。ステップ315での質問への回答が肯定的であれば、ルーチン300はステップ335へ進む。

【0033】ステップ330では、ステップ310で受け取った特定のフィールドモードDCT係数プロックがボトムフィールドの一部であるか問いかけがなされる。ステップ330での質問への回答が肯定的であれば(即ち、DCT係数プロックがボトムフィールド情報を含めば)、ルーチン300はステップ335へ進む。ステップ330での質問への回答が否定的であれば(即ち、DCT係数プロックがトップフィールド情報を含めば)、ルーチン300はステップ320へ進む。

【0034】ステップ335で、ルーチン300は、前記省かれたDCT係数のIDCTを実行し、これはIDCTモジュール116により生成され結果的に得られるピクセルプロックに対し垂直なピクセル領域シフトがなされているように修正された(DCT係数マトリックスDで定義される)ベース関数によりなされる。8×8DCT係数ブロックを4×4DCT係数ブロックに滅縮してそのブロックにより表される画像若しくは画像をサイズ変更する上述の例を続行し、補正的シフトを行ってフィールドモードのDCT符号化(例えば、図2(b)について前述した1/2ペル誤差)を補償できるように垂

直方向に異なるサンプリングパターンを得るために、式 3関して次に示すように、交互事前乗算マトリックス (マトリックス「E」として示す)が用いられる。

 $[0035] \times 2 = E \times D'$

(式3)

【0036】従って、交互マトリックスEは、適宜な1 /2ペル(オリジナル解像度)の垂直方向下向きシフト を含むピクセルブコック x 2を得るべく、8 ポイントD CTベース関数を若干斜めにしたサブサンプリングに対応する。つまり、表2の記載が、元のピクセル領域解像度に例示的に1/2ペルの垂直方向下向きシフトを付与すべく選定された8ポイントIDCTマトリックスのサンプルである。

[0037]

0.5000	0. 5878	0. 2706	-0. 1379
0.5000	0. 1379	-0.6532	-0.3928
0.5000	-0.3928	-0. 2706	0.6934
0.5000	0. 6934	0.6532	-0.5878

表 2

【0038】このため、ステップ335では(4×4D CT係数マトリックスの場合)、省かれたDCT係数プロック(X)にマトリックスEを事前乗算し、マトリックスDの転置(即ち、D')を事後乗算して、4×4ピクセルブロック(2x)を生成し、これを減縮された画像サイズのピットストリームS4として、例えば、加算器115に結合している。ルーチン300は次いでステップ310へ進み、そこで次のDCT係数プロックを受け取る。

【0039】前記表2に示す交互マトリックスEを用いて、図2(b)に関して前述したピクセルのミスアライメントを、幾つかのピクセル位置の垂直方向へのハーフベルによるシフトダウンにより補償してもよい。より詳細には、これを用いて、フレームDCTとフィールドDCTのボトムフィールドDCTとにつき、修正された1DCTを計算することができる。

【0040】図4は、フレームモードでの符号化とフィ ールドモードでの符号化とが混在するオリジナルピクセ ルプロックのサンプルと、このオリジナルピクセルブロ ックを図3の方法に従って4:1にサイズ変更して得ら れたピクセルプロックを重ねたサンプルとの相対的配置 のグラフ表示である。図4は、特に、16×16プロッ クのオリジナルピクセルサンプルを示し、サンプルの 「左」半分(即ち、最も左寄りの2つの8×8マクロブ ロック)がフレームモードで符号化され、一方、サンプ ルの「右」半分(即ち、最も右寄りの2つの8×8マク ロブロック)がフィールドモードで符号化されている。 フレームモードで符号化されたオリジナルサンプルを各 々「x」で表し、フィールドモードで符号化されたオリ ジナルサンプルのうちトップフィールドに関するものを 各々「z」で表し、フィールドモードで符号化されたオ リジナルサンプルのうちポトムフィールドに関するもの

を各々「z」で表す。

【0041】この16×16ピクセルブロックを図3に 関し前述したDCT領域サイズ変更方法により処理し て、サイズ変更された8×8ピクセルブロックを得る と、これには正しくアライメントされてはいるが元のピ クセルサンプルに対し正しく配置されていないピクセル サンプルが含まれる。特に、サイズ変更されたサンプル のうちフレームモードで符号化されたピクセルブロック に関係するもの(各々「*」で表す。)と、サイズ変更 されたサンプルのうちボトムフィールドモードで符号化 されたピクセルブロックに関係するもの(各々「●」で 表す。)とは垂直方向下方に1/2ペルシフトされてお り、一方、サイズ変更されたサンプルのうちトップフィ ールドモードで符号化されたピクセルブロックに関係す るもの(各々「Ψ」で表す。)は図2(b)に関し前に 示したのと同じ位置にある。このため、図3の方法30 Oは、受け取った「混在モード」DCT係数プロックに より表される画像若しくは画像にピクセルアライメント 誤差(即ち、フェーズ誤差)に基づくアーチファクトを 回避させるようなピクセルアライメントの問題に向けら れる。

【0042】しかしながら、図3の方法300はフェーズ誤差の問題に有効な解決を与えるとともに、この方法300が、再構成されたピクセルブロックの実際の位置をプロックの境界までシフトさせる点に注意を払う必要がある。このため、ピクセル境界近傍で更なるアーチファクトが生じる用途において、図3の方法300は、修正によりそのような「ブロッキング(blocking)を起こす」アーチファクトを回避することが必要になる。

【0043】図5は図1のMPEG的デューダでの使用 に適した逆離散コサイン変換ルーチンを実行する方法の 流れ図を示す。図5の方法500は、例えば、図1のM PEG的デニーダのIDCTモジュール116での使用に適している。特に、図5の方法500は、図3に関し上述した境界ブロックの問題を、「混在モード」DCT係数ブロックのフェーズ誤差補正により補償し、その際、再構成されたピクセルを各ブロックの境界へシフトさせない。

【0044】このIDCTルーチン500は、ステップ505から入ってステップ508~進み、ここでトップフィールドとボトムフィールドとの交互IDCTマトリックス(E)を、そのトップ及びボトムフィールドのピクセルに対しなさるべき垂直シフトの量に応じ計算する。トップとボトムとの交互係数マトリックス(各々ET及びEB)は、各フィールドを表すDCT係数プロックに対し実行されるIDCTが、フェーズ製差なく適正にアライメントされたピクセルプロックを生じるように計算される。

【0045】図2(b)に示し、図3に関して上述した ケース (即ち、8×8から4×4プロックにサイズ変更 する場合)を考える。フィールドモードで符号化したD CT係数で表されるボトムフィールドのピクセル情報を 1/2ペルのオリジナルピクセル領域解像度で垂直下方 にシフトすれば、得られるピクセルブロックは、フレー ムモードで符号化されたDCT係数で表されるピクセル 情報に対し適正な位置に来る。フィールドモードでのD CT係数は半分の解像度を有しているので、シフト量が 対応して変倍されざるを得ない(即ち、1/2ペルのオ リジナルピクセル領域のシフトがフィールドモードデー タの1/4ペルのシフトに対応する)点に注意する必要 がある。トップ及びボトムフィールドモード情報につい て対応する交互マトリックスのサンプルは(図3の例に おけるような) 高位 I D C T 係数のサブサンプルに対応 していないので、新たな交互マトリックスET及びEBは (ステップ508で)式4(下記)に従って計算される。ここで、i及びiはマトリックス要素の行及び列位置であり、「シフト」はオリジナル領域解像度での所望シフト(ベル単位)であり、NはオリジナルのDCTサイズ(例えば、8は8×8DCT係数プロックを表す)であり、C(i)は次の定義による定数である。

【0046】i=0に対し C(i)=0.5 その他は C(i)=1//2。

[0047]

 $E_{ij} = C(i) \times \cos[(2j+1+SHIFT) \times i\frac{\pi}{N}]$

(式4)

【0048】従って、式4は交互マトリックス計算に対し一般解を与える。例えば、DCT解像度領域でクォータベルの上向きシフトが(トップフィールドDCTへの使用のために)望まれる場合、式4を用いてマトリックスが得られる。同様に、DCT解像度領域でハーフベルの下向きシフトが(ボトムフィールドDCTへの使用のために)望まれる場合、式4を用いてマトリックスEBを計算すれば下の表4に示すマトリックスが得られる。従って、IDCT処理ステップの事前乗算部で、元のIDCTマトリックスを上記マトリックスに置き換えれば、ピクセル位置に所望のシフトを与えることができる。

【0049】なお、表2の値はオリジナルの8×8ベース関数(例えば、マトリックス係数)をサブサンプリングして得られるが、表3及び4の値はオリジナルDCT係数のサブサンプリングに対応していない点に注意すべきである。つまり、表3及び4の値は、所望のサンプリング点で式4により表されるような連続領域ベースの関数をサンプリングする必要がある。

[0050]

0.5000	0.6766	0.5878	0.4485
0. 5000	0. 3333	-0.3928	-0.7036
0. 5000	-0. 2052	-0.5878	0.5465
0. 5000	-0.6235	0.3928	-0.0693

表3

[0051]

0. 5000	0. 6235	0.3928	0.0693
0.5000	0. 2052	-0.5878	-0. 5465
0.5000	-0. 3333	-0.3928	0.7036
0.5000	-0.6766	0.5878	-0. 4485

表4

【0052】ステップ508でトップ及びボトムフィールドマトリックスET及びE3を計算した後、ルーチン500はステップ510へ進み、ここでピクセルプロックを表すDCT係数を、例えば、図1のIDCTモジュール116から受け取る。ルーチン500は次いでステップ512へ進み、ここでは、受け取ったピクセルブロックを表すDCT係数が、上記表されたピクセルブロックを含む画像若しくは画像に対してなされるサイズ変更若しくは変倍に応じて、サイズ変更され(例えば、省かれ)る。ルーチン500は次いでステップ525へ進to

【0053】ステップ523では、受け取ったDCT係数プロックがフレームモードで符号化したDCT係数プロックを有するか問いかけがなされる。ステップ525での質問への回答が肯定的であれば、ルーチン500はステップ520であれば(即ち、フィールドモードでのDCT符号化が使用されていれば)、ルーチン500はステップ530へ進む。

【0054】ステップ520で、ルーチン500は、サイズ変更された(例えば、省かれた)DCT係数のIDCTを実行し、これは受け取ったDCT係数により表されるピクセルブロックのサイズとこの表されたピクセルブロックを含む画像若しくは画像に対しなさるべきサイズ変更とについて標準的なDCTベースの関数(例えば、係数マトリックスで定義されたもの)により行われる。表1は、4×4DCT係数プロックにIDCT演算を行って4×4ピクセルブロックを生成するための使用に適したIDCT係数マトリックスを示す。ルーチン500は次いでステップ510へ進み、そこで次のDCT係数プロックを受け取る。

【0055】ステップ530では、受け取ったフィールドモード符号化DCT係数プロックがボトムフィールドプロックを有するか問いかけがなされる。ステップ530での質問への回答が肯定的であれば、ルーチン500はステップ540へ進む。ステップ530での質問への回答が否定的であれば、ルーチン500はステップ545へ進む。

【0056】ステップ540で、ルーチン500は、サ

イズ変更されたボトムフィールドDCT係数のIDCTを実行し、これは先にステップ508で計算した係数マトリックスEBで定義されるベース関数により行われる。表4は、4×4フィールドモード符号化(ボトムフィールド)DCT係数ブロックにIDCT演算を行って4×4ピクセルブロックを生成するための使用に適したIDCT係数マトリックスを示す。ルーチン500は次いでステップ510へ進み、そこで次のDCT係数ブロックを受け取る。

【0057】ステップ545で、ルーチン500は、サイズ変更されたトップフィールドDCT係数のIDCTを実行し、これは先にステップ608で計算した係数マトリックスETで定義されるベース関数により行われる。表3は、4×4フィールドモード符号化(トップフィールド)DCT係数プロックにIDCT演算を行って4×4ピクセルブロックを生成するための使用に適したIDCT係数マトリックスを示す。ルーチン500は次いでステップ510へ進み、そこで次のDCT係数プロックを受け取る。

【0058】図6はフレームモードでの符号化とフィールドモードでの符号化とが混在するオリジナルピクセルブロックのサンプルと、このオリジナルピクセルブロックを図5の方法に従って4:1にサイズ変更して得られたピクセルブロックを重ねたサンプルとの相対的配置のグラフ表示である。図6は、特に、16×16ブロックのオリジナルピクセルサンプルを示し、サンプルの

「左」半分(即ち、最も左寄りの2つの8×8マクロブロック)がフレームモードで符号化され、一方、サンプルの「右」半分(即ち、最も右寄りの2つの8×8マクロプロック)がフィールドモードで符号化されている。フレームモードで符号化されたオリジナルサンプルのうちトップフィールドに関係したものを各々「z」で表し、フレームモードで符号化されたオリジナルサンブルのうちボトムフィールドに関係したものを各々「z」で表す。

【0059】この16×16ピクセルブロックを図5に 関し前述したDCT領域サイズ変更方法により処理し て、サイズ変更された8×8ピクセルブロックを得る と、これには正しくアライメントされ、元のピクセルサンプルに対し正しく配置されたピクセルサンプルが含まれる。特に、サイズ変更されたサンプルのうちフレームモードで符号化されたピクセルブロックに関係するもの(各々「*」で表す。)はシフトされておらず、サイズ変更されたサンプルのうちボトムフィールドモードで符号化されたピクセルブロックに関係するもの(各々

「●」で表す。)が垂直方向下方に1/2ペルシフトされ、サイズ変更されたサンプルのうちトップフィールドモードで符号化されたピクセルブロックに関係するもの(各々「甲」で表す。)が上方に1/4ペルシフトされている。このため、図5の方法500は、受け取った「混在モード」DCT係数プロックにより表される画像若しくは画像に、ブロック境界でのアーチファクトを伴うことなく、ピクセルアライメント誤差(即ち、フェーズ誤差)に基づくアーチファクトを回避させるようなピクセルアライメントの問題に向けられる。

【0060】以上、主として、動きベクトル及びピクセ ル領域情報を係数2で変倍すること関し本発明を説明し てきたが、本発明は他の変倍係数(整数及び非整数)に 対しても好適する点に注意を払う必要がある。例えば、 図6において、新たな解像度が元の解像度の半分の場合 には、ボトムフィールドのフィールドモードサンプルを 垂直下方にハーフペル (オリジナル解像度) シフトし、 トップフィールドのフィールドモードサンプルを垂直上 方にハーフペル(オリジナル解像度)シフトして、フレ ームモード及びフィールドモードのサンプルを適正にア ライメントする。同様に、新たな解像度が元の解像度の 四分の一の場合、ポトムフィールドのフィールドモード サンプルを垂直下方に3/2ペル (オリジナル解像度) シフトし、トップフィールドのフィールドモードサンプ ルを垂直上方に3/2ペル(オリジナル解像度)シフト して、フレームモード及びフィールドモードのサンプル を適正にアライメントする。

【0061】また、本発明の以上の説明は、主として、 倍率を落とすこと(即ち、ピクセル領域情報を格納に先 だって滅縮すること)についてなされているが、本発明 は、倍率を上げること(即ち、ピクセル領域情報を増 させること)にも好適する。こうしたピクセル領域情報 及び動きベクトル情報の倍率を上げることは、低解像度 画像情報を高解像度表示装置で表すことが必要な用途に 特に適用できる。例えば、標準画質テレビジョン(SD TV)の表示を高画質テレビジョン(HDTV)表示装 置で行うことができる。当業者及び本発明の表示内容を 知得した者であれば、以上に述べた本発明の実施形態に 对し、更に多様な改変をなすことが容易であろう。

【0062】本発明は、コンピュータで実現する処理及びその処理を実行する装置として実施可能である。また本発明は、フロッピディスク、CD-ROM、ハードドライバ等の有形媒体、或いはその他の如何なるコンピュ

【0063】以上、本発明の教示内容を組み込んだ様々な実施形態を示して詳細に説明したが、当業者であれば、それらの教示内容を組み込んだまま、他の多くの変更実施形態を実出すること容易であろう。

【図面の簡単な説明】

本発明の教示内容は添付図面に関し詳細な説明を考慮することにより容易に理解できる。

【図1】本発明に係る装置を含むMPEG的デコーダの 実施形態の図である。

【図2】(a)はフレームモードで符号化したオリジナルピクセルブロックのサンプルと、このオリジナルピクセルブロックを4:1にサイズ変更して得られたピクセルブロックを重ねたサンプルとの相対的配置の図であり、(b)はフレームモードでの符号化とフィールドモードでの符号化とが混在するオリジナルピクセルブロックを4:1にサイズ変更して得られたピクセルブロックを重ねたサンプルとの相対的配置の図である。

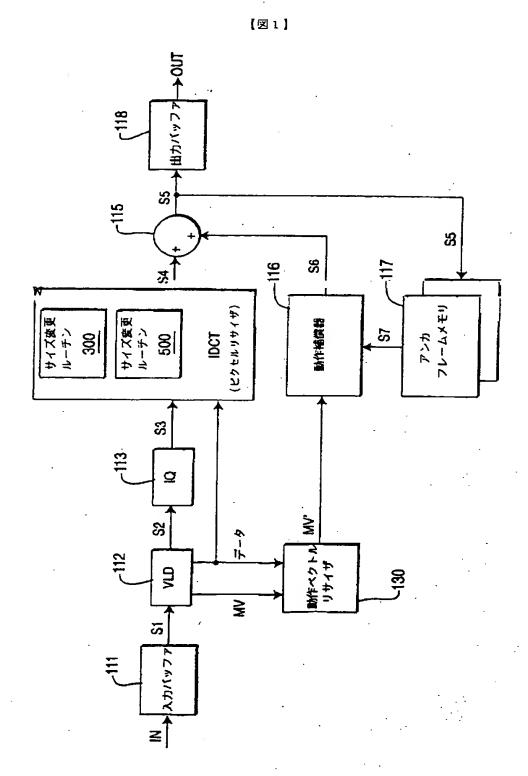
【図3】図1のMPEG的デコーダでの使用に適した逆 離散コサイン変換ルーチンを実行する方法の流れ図であ る。

【図4】フレームモードでの符号化とフィールドモードでの符号化とが混在するオリジナルピクセルプロックのサンプルと、このオリジナルピクセルブロックを図3の方法に従って4:1にサイズ変更して得られたピクセルブロックを重ねたサンプルとの相対的配置の図である。

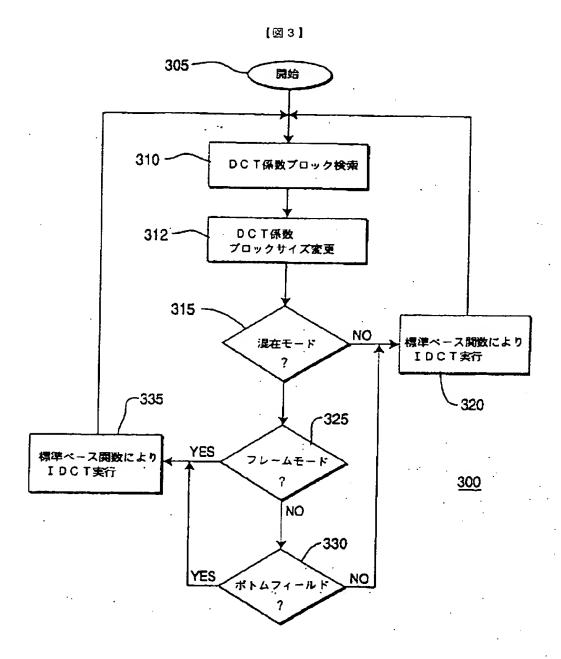
【図5】図1のMPEG的デコーダでの使用に適した逆離散コサイン変換ルーチンを実行する方法の流れ図を示した図である。

【図6】フレームモードでの符号化とフィールドモードでの符号化とが混在するオリジナルピクセルブロックのサンプルと、このオリジナルピクセルブロックを図5の方法に従って4:1にサイズ変更して得られたピクセルブロックを重ねたサンプルとの相対的配置の図である。図面間で共通する同じ要素は、理解を容易にするため

に、できるだけ同じ参照符号を用いて示した。

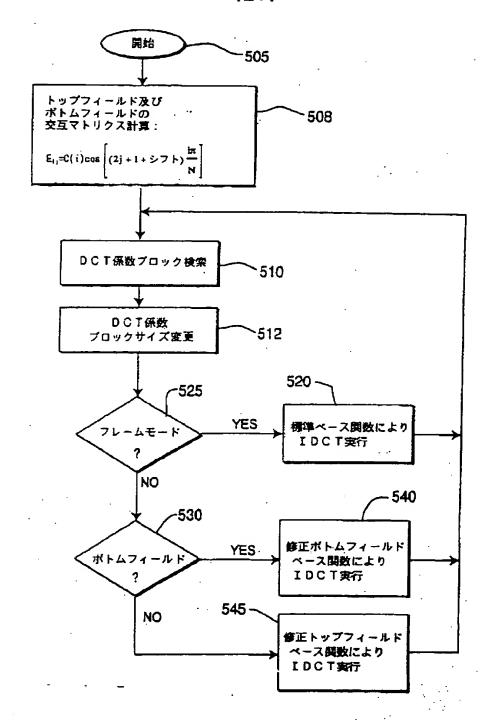


		が / でか / で / で / で / で / イントメ	z=トップフィールドDCTのオリジナルサンブル	y=ボトムフィールドDCTのオリジナルサンブル	*= "x" の4×4 I DCTサンブル	•= "y" の4×4 I DC Tサンブル	♥= "z" の4×4 I DC Tサンプル					■ガンキ = 十次 = 十分 H → コーコート	ナー・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	7//6/1001xx4	x x x x x x x	X X X X X X	ж ж ж ж ж	*	* * * * * * * * * * * * * * * * * * *) 3 3 3 3 3 3 3 3
7 7	AAA AAA AAA	2 • 2	>	. ~	∀ ♦ ∀	7 + 7	> >	. 14	× ×	2 • 2	>	. ,	× • ×	Z + Z	>					
	~ ~	~	_	· N	~	. ~			>	, N ,	>	7 7	>	7	>	•				
~	>	2 • 2	~ ~	P4	× ×	7 • 2	y y y y	2 2	Y * Y	7 + 7	× ×	7 7	× ×	Z • Z	>	•	·			
~	_	~		~	^	7	_	7							>	•				
	-		x. x x	7 7	∀ ∀		Ĉ	~	y • y	2 • 2	> >	2. 1	Y * Y	7 . 7	>					
7			_	7	<u>ح</u> ۔	~	_	7 7	>	7	>		>							
7	>	2 . 2 . 2 . 2	-	7	y * y	2 . 2 . 2 . 2		7	y w y	2 • 2	y .	Z Z	y • y	2 + 2	γ γ			2		
×	×	×	_ ·	., <u>.</u>	_		C	 	Ĉ	~	- - -	~			>			(9)		
٠,	×	×	×		. ^ ×	÷.	 ×	٠	Û	× ×	. ~	Ç.	×	×	. ×					
∢	× .	×	×	×	×	×	×	×	×			~ ×	×	×	×					•
٠,	×	×	×	×	•	×	×	×	×	×	×	× ·	×	×	×	-				
۲.	×	×	×	×.	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×					
•	KAK KAK X X X X X X X	× ×	×	× × ×	×××	× × × × × ×	×	`	×	×	××××	×. ×	×	×	×					•
•	×	×.	×	× -	×	×.	×	×.	×	×.	×	×.	×	×.	×					



$x = 7L - LDCTOAUS+LHYJL$ $z = FyJJA - LFDCTOAUS+LHYJL$ $y = \pi FLJA - LFDCTOAUS+LHYJL$ $t = "x" OAxAIDCTHYJL$	•= "y" $04x410CT$ #> T #= "z" $04x410CT$ #> T #= "z" $04x410CT$ #> T #
---	--

		×	7	>	il #		!i >				•			
>	7	-	2	>	7	_	~	>	2	> -	7	>	7	>
•				>				-		_	. •	-	-	•
>	7	>	7	>	7	>	7	>	_	>	7	>	7	>
>	7	>	7	>	7	>	~	>	7	>	7	>	7	>
>	•			>	•		•	•	•			•	•	
>	7	>	7	>	7	>	7	>		>	7	>	N	>
>	7	>	7	· >	7	>	7	>	7	>	7	>	2	>
>	•			>	•			-	•			>	•	
>	7	>	7	>	7	>	7	>	7	>	7	>	7	>
>	7	×	7	>	7	>	7	>	N	>	Ň	>	2	>
-	•			>	•			*	•			>	•	
>	N	. >	7	>	7	>	7	>	7	>	7	>	7	>
×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×
*	×	•		*		•.		•		•		•		•
~	*	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×
×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×
*	× '	×		×				•		•		•		
*	×	×	×	×	. ×	×	×	×	×	×	×.	×	×	×
×	×	×	×	×	$\boldsymbol{\varkappa}$	×	×	×	×	×	×	×	×	×
•	•	•		•		•		•		•		•		•
×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×
×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×
•		*		•		•		•		•		•		•
×	×	×	×	×	×	×	×	×	× .	× .	×	×	×	×



			×=フレー40CTのオリジナルサンブル	z=+ップフィールドDCTのオリジナルサンブル	ソニボトムフィールドDCTのオリジナルサンブル	*= "x" の4×4 I DCTサンブル	•= "y" @4x410CT#>7h	♥= "z" の4×4 I DC Tサンプル							•
7	>	7	٠,>	7	>	7	> -	7	>	7	· >	7	>	7	>
7	>	7	• >-	2	-	7	•	7	>	7	• >	7	> >	. 7	• >
7	>	7	>	7	>	7	>	7	>	7	<u> </u>	7 7	>	7	>
1 ~	•	-1	• _	3	•		• _	7	>		• _	2 2	>		•
		~				7				7				~	
•	<u>,</u>	· 7	• ^	~		7	, -	2	•	7	~	'	>	7	^
7	>	7		7	>	7	, >	7	Α	7	• >	' ' '	>	~	
7 .	_ >	7	_ >	~	_	٧.	_	7	_	7	>	_Z_Z_Z_Z_	>	~	` `
Z Z Z Z X	>	7	>	7	>	~	>	Ņ	>	7	~	N	>	7	
	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	X X X X	×	×	×
×.	×	×	×	×	' ×	×	.	×	×	×	×	. برا زرا	• ×	,× '	• ×
× .	×	×	×	×.	×	×	×	,×	×	×	: *	¦× .	×	×	×
× * ×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	¦× ˈ	×	×	×
≺ .	×	×	×	×.	×	×.	×	×.	×	× .	×	 × ×	. ×	×	×
≺ . ≺ .	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×
≺ .	×	×	. ×	×.	×	×.	×	×.	×	×	×	 * •	×	×	×
<	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	× .	×
												1		•	

1 Title of Exection

Method And Apparatus For Resizing An Image Frame Including Field-Mode Encoding

2 Claims

What is claimed is:

1. In a system for decoding a compressed image stream including discrete cosine transform (DCT) coefficient blocks representative of pixel blocks having a first resolution, a method comprising the steps of:

resizing (312) a DCT coefficient block, said resized DCT coefficient block being representative of a pixel block having a second resolution;

transforming (335), according to an inverse discrete cosine transform (IDCT), said resized DCT coefficient block to produce said pixel block having said second resolution, said step of transforming utilizing DCT basis functions adapted in response to an encoding mode of said DCT coefficient block.

- 2. The method of claim 1, wherein said DCT basis functions are further adapted in response to a relationship between said first resolution and second resolution.
- 3. The method of claim 1, wherein said step of transforming causes pixel domain information derived from field-mode DCT information to be appropriately aligned with pixel information derived from frame-mode DCT information.
- 4. The method of claim 1, wherein said step of transforming comprises the steps of:

determining (315) if a frame of DCT coefficient blocks including said DCT coefficient block has been encoded according to a single encoding mode; and

in the case of said frame of DCT coefficient blocks being encoded according to a single encoding mode:

utilizing (320) a default set of DCT basis functions;

in the case of said frame of DCT coefficient blocks not being encoded according to a single encoding mode:

utilizing said default set of DCT basis functions if said DCT encoding mode comprises a field-mode encoding mode and said DCT coefficient block represents a bottom field pixel block;

utilizing (335) a modified set of DCT basis functions if said DCT encoding mode comprises a frame-mode encoding mode; and utilizing said modified set of DCT basis functions if said DCT encoding mode comprises a field-mode encoding mode and said DCT coefficient block represents a top field pixel block.

- 5. The method of claim 4, wherein: said default set of DCT basis functions is represented by a first matrix; said set of DCT basis functions derived by sub-sampling said default set of DCT basis functions is represented by a second matrix; and said second matrix is selected to impart a vertical shifting of said pixel block having said second resolution.
- 6. The method of claim 5, wherein:
 said second resolution is one fourth of said first resolution; and
 said second matrix is selected to impart a 3/2 picture element (pel), with
 respect to said first resolution, vertical shifting of said pixel block having said
 second resolution.
- 7. The method of claim 5, wherein:

 said second resolution is one half of said first resolution; and

 said second matrix is selected to impart a half pel, with respect to said

 first resolution, vertical shifting of said pixel block having said second resolution.
- 8. The method of claim 1, wherein said step of transforming comprises the steps of:

determining (525) if said DCT coefficient block has been encoded according to a frame-mode encoding mode or a field-mode encoding mode; and

in the case of said DCT coefficient block having been encoded according to said frame-mode encoding mode:

performing (520) said IDCT using a default set of DCT basis functions;

in the case of said DCT coefficient block having been encoded according to said field-mode encoding mode:

performing (545), in the case of said DCT coefficient block representing a top field pixel block, said IDCT using a first modified set of DCT basis functions; and

performing (540), in the case of said DCT coefficient block representing a bottom field pixel block, said IDCT using a second modified set of DCT basis functions.

9. The method of claim 8, wherein:

said first modified set of DCT basis functions comprises said default set of DCT basis functions multiplied by a first set of DCT basis functions derived by sub-sampling said default set of DCT basis functions;

said second modified set of DCT basis functions comprises said default set of DCT basis functions multiplied by a second set of DCT basis functions derived by sub-sampling said default set of DCT basis functions.

10. In a system for decoding a compressed image stream (S1) including discrete cosine transform (DCT) coefficient blocks representative of pixel blocks having a first resolution, apparatus comprising:

an inverse discrete cosine transform (IDCT) processor (114);

said IDCT processor resizing (300; 500) a DCT coefficient block to produce a resized DCT coefficient block representative of a pixel block having a second resolution; and

said IDCT processor transforming, according to an inverse discrete cosine transform (IDCT) utilizing DCT basis functions adapted in response to an encoding mode of said DCT coefficient block, said resized DCT coefficient block to produce said pixel block having said second resolution.

11. The apparatus of claim 10, wherein:

said IDCT processor determines if a frame of DCT coefficient blocks including said DCT coefficient block has been encoded according to a single encoding mode; and

in the case of said frame of DCT coefficient blocks being encoded according to a single encoding mode:

said IDCT processor utilizes a default set of DCT basis functions; in the case of said frame of DCT coefficient blocks not being encoded according to a single encoding mode:

said IDCT processor utilizes said default set of DCT basis functions if said DCT encoding mode comprises a field-mode encoding mode and said DCT coefficient block represents a bottom field pixel block;

said IDCT processor utilizes a modified set of DCT basis functions if said DCT encoding mode comprises a frame-mode encoding mode; and said IDCT processor utilizes said modified set of DCT basis functions if said DCT encoding mode comprises a field-mode encoding mode and said DCT coefficient block represents a top field pixel block.

2 Detailed Description of Invention

This application claims the benefit of U.S. Provisional Application No. 60/084,632, filed May 7, 1998 (attorney docket no. 12755P).

The invention relates to communications systems generally and, more particularly, the invention relates to a method and apparatus for resizing an image frame including field-mode encoding in an information stream decoder, such as an MPEG-like video decoder.

BACKGROUND OF THE DISCLOSURE

In several communications systems the data to be transmitted is compressed so that the available bandwidth is used more efficiently. For example, the Moving Pictures Experts Group (MPEG) has promulgated several standards relating to digital data delivery systems. The first, known as MPEG-1 refers to ISO/IEC standards 11172 and is incorporated herein by reference. The second, known as MPEG-2, refers to ISO/IEC standards 13818 and is incorporated herein by reference. A compressed digital video system is described in the Advanced Television Systems Committee (ATSC) digital television standard document A/53, and is incorporated herein by reference.

The above-referenced standards describe data processing and manipulation techniques that are well suited to the compression and delivery of video, audio and other information using fixed or variable length digital communications systems. In particular, the above-referenced standards, and other "MPEG-like" standards and techniques, compress, illustratively, video information using intra-frame coding techniques (such as run-length coding, Huffman coding and the like) and inter-frame coding techniques (such as forward and backward predictive coding, motion compensation and the like). Specifically, in the case of video processing systems, MPEG and MPEG-like video processing systems are characterized by prediction-based compression encoding of video frames with or without intra- and/or inter-frame motion compensation encoding.

It is known to compress (i.e., resize) image information to reduce decoder anchor frame memory requirements or to reduce decoder processing resources in systems utilizing relatively low resolution display devices. For example, in the case of an 8x8 block of DCT coefficients received by an MPEG-like decoder, it is known to consider only the 4x4 lower block of DCT coefficients (i.e., truncate the three 4x4 higher order blocks), and to compute a 4x4 pixel block for storage as anchor frame information.

Unfortunately, present techniques for resizing images including field-mode coded DCT coefficients do not produce adequate results, especially if the images include both frame-mode and field-mode DCT coefficients. Therefore, it is seen to be desirable to provide a method and apparatus that addresses these and other problems in the art.

SUMMARY OF THE INVENTION

The invention comprises a method and apparatus for reducing information artifacts, such as phase error artifacts, imparted to a field-mode encoded video information stream during inverse discrete cosine transform (IDCT) processing within, e.g., an MPEG-like decoder producing a resized image frame(s) from an original image frame(s). That is, the invention adapts at least a portion of the DCT coefficients used during the IDCT processing such that pixel domain correction is imparted to the resized image frame(s) during the IDCT processing of the DCT-domain information forming the original image frame(s).

DETAILED DESCRIPTION

The invention will be described within the context of a video decoder, illustratively an MPEG-2 video decoding system that receives and decodes a compressed video information stream IN to produce a video output stream OUT. However, it will be apparent to those skilled in the art that the invention is applicable to any video processing system, including those systems adapted to DVB, MPEG-1, MPEG-2 and other information streams. Specifically, the invention is particularly well suited to any systems utilizing both frame-mode predicted macroblocks and filed-mode predicted macroblocks, such as MPEG-2 video decoding systems.

FIG. 2A is graphical representation of the relative spacing of samples of an frame-mode encoded original pixel block and superimposed samples of a pixel block resulting from a 4:1 resizing of the original pixel block. Specifically, FIG. 2A depicts a frame-encoded 8x8 block of original pixel samples, where each original block sample is denoted by an "x". Superimposed over the 8x8 pixel block is a 4x4 pixel block comprising a 4:1 resized (i.e., compressed) version of the original 8x8 pixel block, where each resized block sample is denoted by an

The resized pixel block is formed by processing the original 8x8 pixel block according to an 8x8 discrete cosine transform (DCT) to produce an 8x8 DCT coefficient block. After truncating (or ignoring) all DCT coefficients except the 4x4 DCT coefficient block representing the lower spatial frequencies of the original 8x8 pixel block, an inverse DCT is performed on the remaining 4x4 DCT coefficient block to produce the 4x4 resized pixel block. This DCT domain resizing technique works well for a video frame comprising only frame mode encoded macroblocks, such as presented in FIG. 2A. It must be noted that the IDCT used to produce the resized pixel block from the truncated DCT coefficient block may be performed as a two dimensional IDCT (i.e., a 2D NxN IDCT) or as two one-dimensional IDCTs (i.e., a 1-D N-point IDCT is computed for each of the N lines, and then a 1-D N-point IDCT is computed for each column of the result).

FIG. 2B is graphical representation of the relative spacing of samples of a mixed frame-mode encoded and field-mode encoded original pixel block and superimposed samples of a pixel block resulting from a 4:1 resizing of the original pixel block. Specifically, FIG. 2B depicts a 16x16 block of original pixel samples in which the "left" half of the samples (i.e., the leftmost two 8x8 macroblocks) have been frame-mode encoded while the "right" half of the samples (i.e., the rightmost two 8x8 macroblocks) have been field-mode encoded. The original frame-mode encoded samples are each denoted by an "x"; the original field-mode encoded sample associated with a top field are each denoted by a "z"; the original field-mode encoded sample associated with a bottom field are each denoted by a "z".

After processing the 16x16 block using the DCT domain resizing method described above with respect to FIG. 2A, an 8x8 resized pixel block is produces that includes correctly spaced pixel samples and incorrectly spaced pixel samples. Specifically, the resized samples associated with the frame-mode encoded pixel blocks (which are each denoted by a "*") are appropriately spaced with respect to the original samples (which are each denoted by a "x"). However, the resized samples associated with the field-mode encoded pixel blocks (which are each denoted by a "Ψ" for the top field and a "●" for the bottom field) are not appropriately spaced with respect to the original samples (which are each denoted by a "z" for the top field and a "y" for the bottom field). Moreover, the left and right resized blocks are not properly aligned (i.e., the "*" samples are not in the same row as the "Y" and "O" samples). These errors are present because the original field-mode encoded pixels within a particular field are vertically separated by two lines, unlike the original frame-mode encoded pixels which are vertically separated by only one line. Thus, there is a half picture element (pel) error introduced during the DCT domain resizing process.

It is important to note that in the case of a picture including only field-mode encoded macroblocks, the half pel error is less noticeable, since the half pel error is constant across the picture. However, where mixed frame-mode and filed-mode encoded macroblocks exist in a single picture (as depicted in FIG. 2B), the half pel error is extremely noticeable. Furthermore, if the picture includes both field and frame macroblocks, the described distortion cannot be corrected by post-filtering the complete frame.

FIG. 1 depicts an embodiment of an MPEG-like decoder 100 according to the invention. Specifically, the decoder 100 of FIG. 1 receives and decodes a compressed video information stream IN to produce a video output stream OUT. The video output stream OUT is suitable for coupling to, e.g., a display driver circuit within a presentation device (not shown).

The MPEG-like decoder 100 comprises an input buffer memory module 111, a variable length decoder (VLD) module 112, an inverse quantizer (IQ) module 113, an inverse discrete cosine transform (IDCT) module 114, a summer

115, a motion compensation module 116, an output buffer module 118, an anchor frame memory module 117 and a motion vector (MV) resizer 130.

The input buffer memory module 111 receives the compressed video stream IN, illustratively a variable length encoded bitstream representing, e.g., a high definition television signal (HDTV) or standard definition television signal (SDTV) output from a transport demultiplexer/decoder circuit (not shown). The input buffer memory module 111 is used to temporarily store the received compressed video stream IN until the variable length decoder module 112 is ready to accept the video data for processing. The VLD 112 has an input coupled to a data output of the input buffer memory module 111 to retrieve, e.g., the stored variable length encoded video data as data stream S1.

The VLD 112 decodes the retrieved data to produce a constant length bit stream S2 comprising quantized prediction error DCT coefficients that is coupled to the IQ module 113. The VLD 112 also produces a motion vector stream MV that is coupled to the motion vector resizer 130, and a block information stream DATA that is coupled to the motion vector resizer 130 and the IDCT module 114.

The IQ module 113 performs an inverse quantization operation upon constant length bit stream S2 to produce a bit stream S3 comprising quantized prediction error DCT coefficients in a standard form.

The IDCT module 114 performs an inverse discrete cosine transform operation upon bit stream S3 to produce a reduced image size bitstream S4 comprising pixel-by-pixel prediction errors. Importantly, the IDCT operates, on a block by block basis, to reduce the size of the image represented by the information in bit stream S3. This size reduction is implemented by discarding (i.e., truncating) a portion of the DCT coefficients associated with each block prior to performing the IDCT operation. The operation of the IDCT module 114 will be described in more detail below with respect to FIG. 3 and FIG. 5. Briefly, in one embodiment described below with respect to FIG. 3, the IDCT processes, e.g., an 8x8 DCT coefficient block using a matrix that is slightly different than the standard matrix. The matrix used has been selected to impart a half pel vertical shift to those resized samples associated with field-mode encoding. In another embodiment of the invention described below with respect to FIG. 5, the

IDCT processes, e.g., an 8x8 DCT coefficient block using one or more of a plurality of matrices that are slightly different than the standard matrix. The utilized matrix or matrices are used have been selected to impart a predetermined vertical shift to those resized samples associated with field-mode encoding depending upon whether, e.g., a top field or a bottom field is being processed.

The summer 115 adds the reduced image size pixel-by-pixel prediction error stream S4 to a motion compensated predicted pixel value stream S6 produced by the motion compensation module 116. Thus, the output of summer 115 is, in the exemplary embodiment, a reduced size video stream S5 comprising reconstructed pixel values. The reduced size video stream S5 produced by summer 115 is coupled to the anchor frame memory 117 and the output buffer module 118.

The anchor frame memory module 117 receives and stores the compressed video stréam S5. Advantageously, the size of the anchor frame memory module 117 may be reduced by an amount consistent with the compression ratio utilized.

The motion vector resizer 130 receives the motion vector stream MV and block information stream DATA from the VLD 112. The motion vector stream MV comprises motion vector information to be used by the motion compensation module 116 to predict individual macroblocks based upon image information stored in the anchor frame memory module. However, since the image information stored in the anchor frame memory module 117 has been scaled by the IDCT module 116, it is also necessary to scale motion vector data used to predict macroblocks using the scaled pixel information. The scaled motion vectors MV are coupled to the motion compensation module 116 via path MV.

The motion compensation module 116 accesses the compressed (i.e., scaled) image information stored in memory module 117 via signal path S7 and the scaled motion vector(s) MV to produce a scaled predicted macroblock. That is, the motion compensation module 116 utilizes one or more stored anchor frames (e.g., the reduced resolution pixel blocks generated with respect to the most recent I-frame or P-frame of the video signal produced at the output of the summer 115), and the motion vector(s) MV received from the motion vector

resizer 130, to calculate the values for each of a plurality of scaled predicted macroblocks forming a scaled predicted information stream.

FIG. 3 depicts a flow diagram of a method for performing an inverse discrete cosine transform routine suitable for use in the MPEG-like decoder of FIG. 1. The method 300 of FIG. 3 is suitable for use in, e.g., the IDCT module 116 of the MPEG-like decoder of FIG. 1.

The IDCT routine 300 is entered at step 305 and proceeds to step 310, where DCT coefficients representative of a pixel block are received by, e.g., the IDCT module 116 of FIG. 1. The routine 300 then proceeds to step 312, where the DCT coefficients representative of the received pixel block are truncated in accordance with the resizing or scaling to be imparted to the image or picture including the represented pixel block. For example, if the received DCT coefficients comprise an 8x8 DCT coefficient block representative of an 8x8 pixel block, and the resized image or picture is to be ¼ the resolution of the original picture or image (i.e., vertical and horizontal information reduced by ½ each), then all the received DCT coefficients except the 4x4 DCT coefficient "sub-block" representing lower vertical and horizontal spatial frequency information are truncated. The routine 300 then proceeds to step 315.

At step 315 a query is made as to whether the received DCT coefficients were encoded according to a "mixed mode" DCT encoding regime. That is, a query is made to determine if the pixel block represented by the received DCT coefficients is part of an image or picture that was encoded using both field-mode and frame-mode DCT encoding. If the query at step 315 is answered negatively (i.e., frame-mode only or field mode only), then the routine 300 proceeds to step 320. If the query at step 315 is answered affirmatively (i.e., mixed frame-mode and field mode encoding), then the routine 300 proceeds to step 325.

At step 320, the routine 300 performs an IDCT of the truncated DCT coefficients using DCT basis functions (e.g., as defined by the coefficient matrix) that are standard for the size of the pixel block represented by the received DCT coefficients and the resizing imparted to the image or picture including the represented pixel block. Table 1 depicts an IDCT coefficient matrix suitable for

use performing an IDCT operation on a 4x4 DCT coefficient block to produce a 4x4 pixel block.

0.5000	0.6533	0.5000	0.2706
0.5000	0.2706	-0.5000	-0.6533
0.5000	-0.2706	-0:5000	0.6533
0.5000	-0.6533	0.5000	0.2706

Table 1

It must be noted that an IDCT transform may be expressed as a matrix multiplication. For example, if X is the DCT transform of a signal x, D is the DCT coefficients matrix used in that DCT transform, and D' is the inverse, then the following mathematical relationships are established:

$$X = D'xD$$
 (equation 1)
 $x = DXD'$ (equation 2)

Thus, at step 320 (for the case of a 4x4 DCT coefficient matrix) the truncated DCT coefficient block (X) is pre-multiplied by matrix D and post-multiplied by the inverse of matrix D (i.e., D') to produce a 4x4 pixel block (x), which is then coupled to, e.g., adder 115 as reduced image size bitstream S4. The routine 300 then proceeds to step 310, where the next DCT coefficient block is received.

At step 325 a query is made as to whether the particular "mixed-mode" DCT coefficient block received at step 310 comprises a frame-mode coded DCT coefficient block. If the query at step 315 is answered negatively, then the routine 300 proceeds to step 330. If the query at step 315 is answered affirmatively, then the routine 300 proceeds to step 335.

At step 330 a query is made as to whether the particular field-mode DCT coefficient block received at step 310 is part of a bottom field. If the query at step 330 is answered affirmatively (i.e., the DCT coefficient block includes bottom field information), then the routine 300 proceeds to step 335. If the query

at step 315 is answered negatively (i.e., the DCT coefficient block includes top field information), then the routine 300 proceeds to step 320.

At step 335, the routine 300 performs an IDCT of the truncated DCT coefficients using basis functions (as defined by the coefficient matrix D) that are modified such that a vertical pixel-domain shift is imparted to the resulting pixel block produced by the IDCT module 116. Continuing with the above example of an 8x8 DCT coefficient block reduced to a 4x4 DCT coefficient block for resizing the image or picture represented by that block, to obtain a different sampling pattern in the vertical direction such that a corrective shift may be made to compensate for the field-mode DCT coding (e.g., the ½ pel error discussed above with respect to FIG. 2B), an alternate pre-multiplication matrix (denoted as matrix "E" by the inventors) is used, as shown below with respect to equation 3.

x2=EXD' (equation 3)

Therefore, to obtain a pixel block x2 including the appropriate ½ pel (original resolution) vertical shift downward, the alternate matrix E corresponds to a slightly skewed sub-sampling of the 8 point DCT basis functions. That is, the entries in Table 2 are samples of an 8-point IDCT matrix selected to impart, illustratively, a ½ pel shift vertically downward in the original pixel domain resolution.

0.5000	0.5878	0.2706	-0.1379
0.5000	0.1379	-0.6532	-0.3928
0.5000	-0.3928	-0.2706	0.6934
0.5000	-0.6934	0.6532	-0.5878

Table 2

Thus, at step 335 (for the case of a 4x4 DCT coefficient matrix) the truncated DCT coefficient block (X) is pre-multiplied by matrix E and post-multiplied by the transpose of matrix D (i.e., D') to produce a 4x4 pixel block (2x), which is then coupled to, e.g., adder 115 as reduced image size bitstream

S4. The routine 300 then proceeds to step 310, where the next DCT coefficient block is received.

The alternate matrix E depicted above in Table 2 may be used to compensate for the pixel misalignment described above with respect to FIG. 2B by shifting down some pixel positions by half pel in vertical direction. More precisely, it can be used to compute the modified IDCT for the frame-DCT and for the bottom field DCT in field-DCT mode.

FIG. 4 is graphical representation of the relative spacing of samples of a mixed frame-mode encoded and field-mode encoded original pixel block and superimposed samples of a pixel block resulting from a 4:1 resizing of the original pixel block according to the method of FIG. 3. Specifically, FIG. 4 depicts a 16x16 block of original pixel samples in which the "left" half of the samples (i.e., the leftmost two 8x8 macroblocks) have been frame-mode encoded while the "right" half of the samples (i.e., the rightmost two 8x8 macroblocks) have been field-mode encoded. The original frame-mode encoded samples are each denoted by an "x"; the original field-mode encoded sample associated with a top field are each denoted by a "z"; the original field-mode encoded sample associated with a bottom field are each denoted by a "z".

After processing the 16x16 block using the DCT domain resizing method described above with respect to FIG. 3, an 8x8 resized pixel block is produces that includes correctly aligned pixel samples that are incorrectly spaced with respect to the original pixel samples. Specifically, the resized samples associated with the frame-mode encoded pixel blocks (which are each denoted by a "*") and the resized samples associated with the bottom field-mode encoded pixel blocks (which are each denoted by a "•") have been shifted vertically downward by a ½ pel, while the resized samples associated with the top field-mode encoded pixel blocks (which are each denoted by a "\mathbb{\Pi}") are in the same position as previously depicted with respect to FIG. 2B. Thus, the method 300 of FIG. 3 addresses the pixel alignment problem such that an image or picture represented by the received "mixed mode" DCT coefficient blocks will avoid artifacts due to pixel alignment errors (i.e., phase errors).

However, while the method 300 of FIG. 3 provides an efficient solution to the phase error problem, it must be noted that the method 300 does shift the actual position of the reconstructed pixel blocks to the border of the blocks. Thus, in applications where proximity to the pixel border results in additional artifacts, the method 300 of FIG. 3 will need to be modified to avoid such "blocking" artifacts.

FIG. 5 depicts a flow diagram of a method for performing an inverse discrete cosine transform routine suitable for use in the MPEG-like decoder of FIG. 1. The method 500 of FIG. 5 is suitable for use in, e.g., the IDCT module 116 of the MPEG-like decoder of FIG. 1. Specifically, the method 500 of FIG. 5 compensates for the border block problem described above with respect to FIG. 3 by providing phase error correction of "mixed mode" DCT coefficient blocks without shifting the reconstructed pixels to the border of their respective blocks.

The IDCT routine 500 is entered at step 505 and proceeds to step 508, where top field and bottom field alternate IDCT matrices (E) are calculated according to the amount of vertical shifting to be imparted to the top and bottom fields pixels. The top and bottom alternate coefficient matrices (E_r and $E_{\rm B}$, respectively) are calculated such that IDCT performed on the DCT coefficient blocks representing the respective fields will yield pixel blocks that are properly aligned and without phase error.

Consider the case discussed above with respect to FIG. 3 and shown in FIGS. 2B (i.e., the 8x8 to 4x4 block resizing case). If the bottom field pixel information represented by field-mode coded DCT coefficients is vertically shifted down by ½ pel original pixel domain resolution, and the top field pixel information represented by field-mode coded DCT coefficients is vertically shifted up by ½ pel original pixel domain resolution, then the resulting pixel blocks will be properly positioned with respect to the pixel information represented by frame-mode coded DCT coefficients. It must be noted that since the field-mode DCT coefficients have half the resolution, the amount of shifting must be scaled accordingly (i.e., a ½ pel original pixel domain shift corresponds to a ¼ pel shift of field-mode data).

Since the corresponding alternate matrix samples for top and bottom field-mode information do not correspond to sub-samples of a higher order IDCT coefficient (as in the example of FIG. 3), the new alternate matrices E, and E_B are calculated (at step 508) according to equation 4 (below), where:

i and j are the column and row position of a matrix element; SHIFT is the desired shift in the original domain resolution (in pels); N is the original DCT size (e.g., 8 denotes an 8x8 DCT coefficient block); C(i) is a constant defined as:

C(i) = 0.5 for i=0; and
C(i) =
$$1/\sqrt{2}$$
 otherwise.

$$E_{ij} = C(i) \times \cos[(2j + 1 + SHIFT) \times i\frac{\pi}{N}]$$
 (equation 4)

Thus, equation 4 provides a general solution to the alternate matrix calculation. For example, for the desired quarter pel shift upward in DCT resolution domain (to be used with top-field DCT), the matrix $E_{\rm r}$ is calculated using equation 4 to produce the matrix shown below in Table 3. Similarly, for the desired half pel shift downward in DCT resolution domain (to be used with bottom-field DCT), the matrix $E_{\rm g}$ is calculated using equation 4 to produce the matrix shown below in Table 4. Thus, by replacing the original IDCT matrix D for the above matrices in the pre-multiplication portion of the IDCT processing step, the desired shifting in pixel position is obtained.

It should be noted that while the values within Table 2 may be obtained by sub-sampling the original 8x8 basis functions (e.g., the matrix coefficients), the values within Tables 3 and 4 do not correspond to a sub-sampling of the original DCT coefficients. That is, the values within Tables 3 and 4 require a sampling of the continuous domain basis functions as expressed in equation 4 at the desired sampling points.

0.5000	0.6766	0.5878	0.4485
0.5000	0.3333	-0.3928	-0.7036

0.5000	-0.2052	-0.5878	0.5465
0.5000	-0.6235	0.3928	-0.0693

Table 3

0.5000	0.6235	0.3928	0.0693
0.5000	0.2052	-0.5878	-0.5465
0.5000	-0.3333	-0.3928	0.7036
0.5000	-0.6766	0.5878	-0.4485

Table 4

After calculating the top and bottom field matrices $E_{\rm T}$ and $E_{\rm B}$ at step 508, the routine 500 proceeds to step 510, where DCT coefficients representative of a pixel block are received by, e.g., the IDCT module 116 of FIG. 1. The routine 500 then proceeds to step 512, where the DCT coefficients representative of the received pixel block are resized (e.g., truncated) in accordance with the resizing or scaling to be imparted to the image or picture including the represented pixel block. The routine 500 then proceeds to step 525.

At step 525 a query is made as to whether the received DCT coefficient block comprises a frame-mode coded DCT coefficient block. If the query at step 525 is answered affirmatively, then the routine 500 proceeds to step 520. If the query at step 525 is answered negatively (i.e., field-mode DCT coding used), then the routine 500 proceeds to step 530.

At step 520, the routine 500 performs an IDCT of the resized (e.g., truncated) DCT coefficients using basis functions (as defined by the coefficient matrix) that are standard for the size of the pixel block represented by the received DCT coefficients and the resizing imparted to the image or picture including the represented pixel block. Table 1 depicts an IDCT coefficient matrix suitable for use performing an IDCT operation on a 4x4 DCT coefficient block to produce a 4x4 pixel block. The routine 500 then proceeds to step 510, where the next DCT coefficient block is received.

At step 530 a query is made as to whether the received field-mode coded DCT coefficient block comprises a bottom field block. If the query at step 530 is

answered affirmatively, then the routine 500 proceeds to step 540. If the query at step 530 is answered negatively, then the routine 500 proceeds to step 545.

At step 540, the routine 500 performs an IDCT of the resized bottom field DCT coefficients using the basis function defined by the coefficient matrix $E_{\rm p}$ previously calculated at step 508. Table 4 depicts an IDCT coefficient matrix suitable for use performing an IDCT operation on a 4x4 field-mode coded (bottom field) DCT coefficient block to produce a 4x4 pixel block. The routine 500 then proceeds to step 510, where the next DCT coefficient block is received.

At step 545, the routine 500 performs an IDCT of the resized top field DCT coefficients using the basis function defined by the coefficient matrix E_T previously calculated at step 508. Table 3 depicts an IDCT coefficient matrix suitable for use performing an IDCT operation on a 4x4 field-mode coded (top field) DCT coefficient block to produce a 4x4 pixel block. The routine 500 then proceeds to step 510, where the next DCT coefficient block is received.

FIG. 6 is graphical representation of the relative spacing of samples of a mixed frame-mode encoded and field-mode encoded original pixel block and superimposed samples of a pixel block resulting from a 4:1 resizing of the original pixel block according to the method of FIG. 5. Specifically, FIG. 6 depicts a 16x16 block of original pixel samples in which the "left" half of the samples (i.e., the leftmost two 8x8 macroblocks) have been frame-mode encoded while the "right" half of the samples (i.e., the rightmost two 8x8 macroblocks) have been field-mode encoded. The original frame-mode encoded samples are each denoted by an "x"; the original field-mode encoded sample associated with a top field are each denoted by a "z"; the original field-mode encoded sample associated with a bottom field are each denoted by a "z".

After processing the 16x16 block using the DCT domain resizing method described above with respect to FIG. 5, an 8x8 resized pixel block is produces that includes correctly aligned pixel samples that are correctly spaced with respect to the original pixel samples. Specifically, the resized samples associated with the frame-mode encoded pixel blocks (which are each denoted by a "*") have not been shifted, the resized samples associated with the bottom field-mode encoded pixel blocks (which are each denoted by a "*") have been shifted

vertically downward by a ½ pel, and the resized samples associated with the top field-mode encoded pixel blocks (which are each denoted by a "Ψ") have been shifted upward by ¼ pel. Thus, the method 500 of FIG. 5 addresses the pixel alignment problem such that an image or picture represented by the received "mixed mode" DCT coefficient blocks will avoid artifacts due to pixel alignment errors (i.e., phase errors) and without producing block border artifacts.

While the invention has been described primarily in terms of scaling motion vectors and pixel domain information by a factor of two, it must be noted that the invention is well suited to other scaling factors (integer and non-integer). For example, In FIG. 6, where the new resolution is one half of the original resolution, the bottom field, field-mode sample is vertically shifted downward by a half pel (original resolution), and the top field, field-mode sample is vertically shifted upward by a half pel (original resolution) to properly align the frame-mode and field-mode samples. Similarly, if the new resolution is one fourth of the original resolution, the bottom field, field-mode sample is vertically shifted downward by a 3/2 pel (original resolution), and the top field, field-mode sample is vertically shifted upward by a 3/2 pel (original resolution) to properly align the frame-mode and field-mode samples.

Moreover, while the invention has been described primarily in terms of scaling down (i.e., reducing pixel domain information prior to storage), the invention is well suited to scaling up (i.e., increasing pixel domain information). Such scaling up of pixel domain information and motion vector information is especially applicable to applications requiring the presentation of low resolution image information using a high resolution display device. For example, the presentation of standard definition television (SDTV) on a high definition television (HDTV) display device. One skilled in the art and informed by the teachings of the present invention will readily devise additional and various modifications to the above-described embodiments of the invention.

The present invention can be embodied in the form of computer-implemented processes and apparatuses for practicing those processes. The present invention also can be embodied in the form of computer program code embodied in tangible media, such as floppy diskettes, CD-ROMs, hard

drives, or any other computer readable storage medium, wherein, when the computer program code is loaded into and executed by a computer, the computer becomes an apparatus for practicing the

executed by a computer, the computer becomes an apparatus for practicing the invention. The present invention can also be embodied in the form of computer program code, for example whether stored in a storage medium, loaded into and/or executed by a computer, or transmitted over some transmission medium, such as over electrical wiring or cabling, through fiber optics, or via electromagnetic radiation, wherein, when the computer program code is loaded into and executed by a computer, the computer becomes an apparatus for practicing the invention. When implemented on a general-purpose microprocessor, the computer program code segments configure the microprocessor to create specific logic circuits.

Although various embodiments which incorporate the teachings of the present invention have been shown and described in detail herein, those skilled in the art can readily devise many other varied embodiments that still incorporate these teachings.

4 Brief Beschipston of Bremings

The teachings of the present invention can be readily understood by considering the following detailed description in conjunction with the accompanying drawings.

FIG. 1 depicts an embodiment of an MPEG-like decoder including apparatus according to the invention;

FIG. 2A is graphical representation of the relative spacing of samples of an frame-mode encoded original pixel block and superimposed samples of a pixel block resulting from a 4:1 resizing of the original pixel block; FIG. 2B is graphical representation of the relative spacing of samples of a mixed frame-mode encoded and field-mode encoded original pixel block and superimposed samples of a pixel block resulting from a 4:1 resizing of the original pixel block;

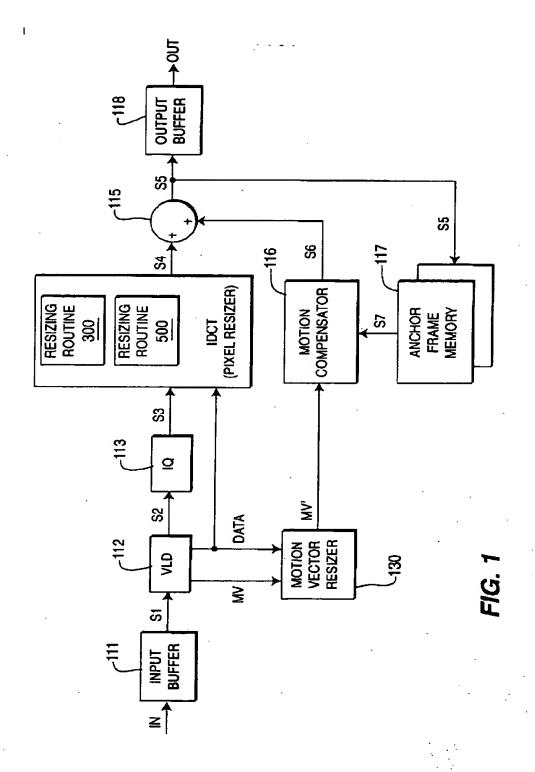
FIG. 3 depicts a flow diagram of a method for performing an inverse discrete cosine transform routine suitable for use in the MPEG-like decoder of FIG. 1;

FIG. 4 is graphical representation of the relative spacing of samples of a mixed frame-mode encoded and field-mode encoded original pixel block and superimposed samples of a pixel block resulting from a 4:1 resizing of the original pixel block according to the method of FIG. 3;

FIG. 5 depicts a flow diagram of a method for performing an inverse discrete cosine transform routine suitable for use in the MPEG-like decoder of FIG. 1;

FIG. 6 is graphical representation of the relative spacing of samples of a mixed frame-mode encoded and field-mode encoded original pixel block and superimposed samples of a pixel block resulting from a 4:1 resizing of the original pixel block according to the method of FIG. 5.

To facilitate understanding, identical reference numerals have been used, where possible, to designate identical elements that are common to the figures.



x = ORIGINAL SAMPLES FOR FRAME-DCT		z = OHIGINAL SAMPLES FOR TOP FIELD-DCT	y = ORIGINAL SAMPLES FOR BOTTOM FIELD-DCT		1444 JOSI SAMITLES FOR X	• = 4 x 4 IDCT SAMPLES FOR "y"	• = 4 × 4 IDCT SAMPI ES EOB "~"					x = ORIGINAL SAMPLES FOR FRAME-DCT	* = 4 x 4 IDCT SAMPLES FOR "x"	3	<	* * * * * * * * * * * * * * * * * * *
7 7	у • у	7 • 7	y y	2 Z	y * y	7 + 7	<u>۲</u>	2 · 2	y ▼ y	7 • 7	۶. ۲	7 7	y * y	7 • 7	ب ٧	
2 2	y * y	2 • 2	۸ ۲	7 7	× ×	7 • 7	γγ	7 7	y ♥ y	2 + 7	y y	7 7	× × ×	2 • 2	γ ,	
Z Z	учу	2 • 2	> >	7 7	y • y	Z • Z	<u>></u>	7 7	y • y	Z • Z	γγ	2 2	y ♥ y	7 • 7	>	
7 7	y • y	2 • 2	<u>۸</u>	2 2 ,	y w y	2 • 2	<u>></u>	2 2	y ∀ y	7 • 7	<u>۸</u>	2 . 7	y ♥ y	7 • 7	y . y	FIG. 2B
× .	×	×	×	×	×	× .	×	×	×	×.	×	×	×	×	×	75
×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	-
×.	×	×.	×	×.	×	×.		×		×.	×	×.	×	×.	×	
×	×	×	×	×		×	-	×		×		×	×	×	×	
ົ. ×	×	ົ.	×	•	×	<u>`</u> .		Ŷ.	~ ×	٠ ×	^ ×	^•	^ ×	∵. ×	×	
×	×	×		×		×	-		×	×		×		×	×	
×	×	× •	×	×	×	× .		×		×	×	•	×	× ·	×	

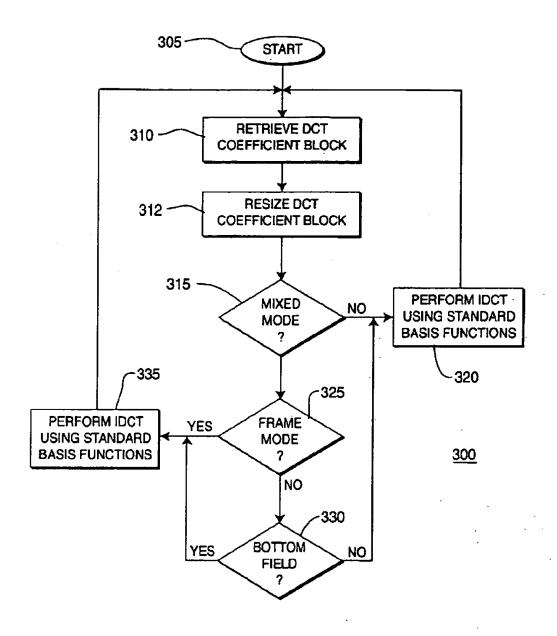
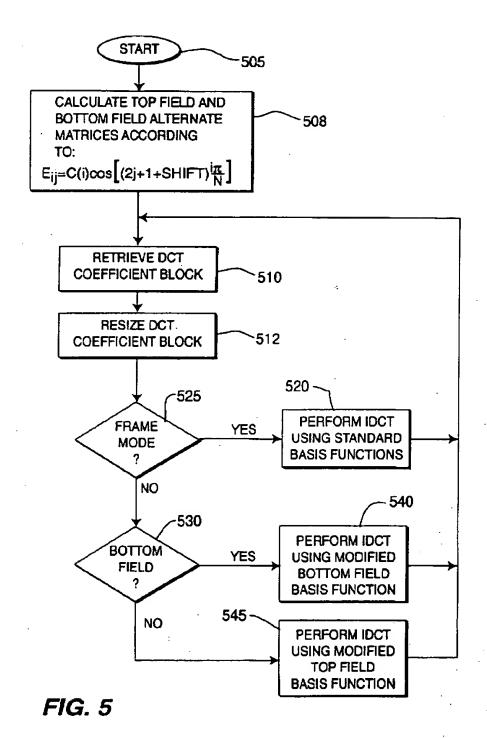


FIG. 3

F/G. 4

			X = UNIGINAL SAMPLES FOR FRAME-DCI	z = ORIGINAL SAMPLES FOR TOP FIELD-DCT	y = ORIGINAL SAMPLES FOR BOTTOM FIELD-DCT	* - A × A INCT SAMPLES CO. S.	= 4 × 4 IDOL SAMILES TOR X	•=4 x 4 IDCT SAMPLES FOR 'y'	• = 4 x 4 IDCT SAMPLES FOR "z"					
7	>	7	>	7	>	7	>	7	>	7	>	7	>	7
7	>	7	>	7	>	. 7	>	7	>	. 2	>	7	>	• 7
7	>	7	>	7	>	7	>	7	>	7	>	7	>	7
7	>	7	>	2	>	• 2	>	7	>	2 •	>	7	>	• Z
7	>	7	×	7	>	7	>	7	>	7	>	7	>	7
7	>	7	>	7	>	. 2	>	7	>	. Z	>	7	>	• 2
7	>	7	*	7	>	7	>	7	>	7	>	7	>	7
7	*	7 •	>	7	>	. 7	>	7	*	7 •	>	7	*	2 •
×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×
×	×	×	*	×	×,	×	×	×	×	×	×	×	×	×
×	×	×	×	·×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×
×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×
×	×	×	*	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×
×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×
×	×	×	×	×	×	×	*	×	×	×	×	×	×	×
×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×	×



y = ORIGINAL SAMPLES FOR BOTTOM FIELD-DCT z = ORIGINAL SAMPLES FOR TOP FIELD-DCT x = ORIGINAL SAMPLES FOR FRAME-DCT * = 4 x 4 IDCT SAMPLES FOR "x" * = 4 x 4 IDCT SAMPLES FOR "z" • = 4 x 4 IDCT SAMPLES FOR "y"

l Abstract

A method (300; 500) and apparatus (100) for reducing information artifacts imparted to a decoded video information stream by an MPEG-like decoder utilizing discrete transform (DCT) domain compression to produce a size-reduced reference image information frame. Specifically, the invention responsively selects one of a plurality of pre-defined DCT coefficient matrices in response to the amount of compression to be imparted to the reference image information frame, and the presence or absence of field-mode encoding the reference image information frame.

2 Representative Drawing - Fig. 1